第4章　回帰分析

4.1　準備

4.1.1　重要な公式

1. $\sum_{i=1}^{n} X_i = n\overline{X}$
2. $\sum_{i=1}^{n} (X_i - \overline{X}) = 0$
3. $\sum_{i=1}^{n} (X_i - \overline{X})^2 = \sum_{i=1}^{n} X_i^2 - n\overline{X}^2$
4. $\sum_{i=1}^{n} (X_i - \overline{X})(Y_i - \overline{Y}) = \sum_{i=1}^{n} X_i Y_i - n\overline{X}\,\overline{Y} = \sum_{i=1}^{n} (X_i - \overline{X})Y_i = \sum_{i=1}^{n} (Y_i - \overline{Y})X_i$
5. 2×2 行列の逆行列の公式：　$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

4.1.2　データについて

1. タイム・シリーズ (時系列)・データ： 添え字 i が時間を表す (第 i 期)。t を添え字に使う場合も多い。
2. クロス・セクション (横断面)・データ： 添え字 i が個人や企業を表す (第 i 番目の家計，第 i 番目の企業)。

4.2　最小二乗法について：単回帰モデル

最小二乗法とは，線型モデルの係数の値をデータから求める時に用いられる手法である。

4.2.1　最小二乗法と回帰直線

$(X_1, Y_1), (X_2, Y_2), \cdots, (X_n, Y_n)$ のように n 組のデータがあり，X_i と Y_i との間に以下の線型関係を想定する。

$$Y_i = \alpha + \beta X_i,$$

X_i は説明変数，Y_i は被説明変数，α, β はパラメータとそれぞれ呼ばれる。

上の式は回帰モデル（または，回帰式）と呼ばれる。切片 α と傾き β をデータ $\{(X_i, Y_i), i = 1, 2, \cdots, n\}$ から推定することを考える。

ある基準の下で，α と β の推定値が求められたとしよう。それぞれ，$\hat{\alpha}$ と $\hat{\beta}$ とする。データ $\{(X_i, Y_i), i = 1, 2, \cdots, n\}$ と直線との関係は，

$$Y_i = \hat{\alpha} + \hat{\beta} X_i + \hat{u}_i,$$

となる。すなわち，実際のデータ Y_i と直線上の値 $\hat{\alpha} + \hat{\beta} X_i$ との間には，誤差 $\hat{u}_i$（残差と呼ばれる）が生じる。

4.2.2　切片 α と傾き β の求め方

α, β のある推定値を $\hat{\alpha}, \hat{\beta}$ としよう。次のような関数 $S(\hat{\alpha}, \hat{\beta})$ を定義する。

$$S(\hat{\alpha}, \hat{\beta}) = \sum_{i=1}^{n} \hat{u}_i^2 = \sum_{i=1}^{n} (Y_i - \hat{\alpha} - \hat{\beta} X_i)^2$$

これは残差平方和と呼ばれる。

このとき，

$$\min_{\hat{\alpha}, \hat{\beta}} S(\hat{\alpha}, \hat{\beta})$$

となるような $\hat{\alpha}, \hat{\beta}$ を求める（最小自乗法）。

最小化のためには，

$$\frac{\partial S(\hat{\alpha}, \hat{\beta})}{\partial \hat{\alpha}} = 0, \qquad \frac{\partial S(\hat{\alpha}, \hat{\beta})}{\partial \hat{\beta}} = 0$$

を満たす $\hat{\alpha}, \hat{\beta}$ を求める。

すなわち，$\hat{\alpha}, \hat{\beta}$ は，

$$\sum_{i=1}^{n} (Y_i - \hat{\alpha} - \hat{\beta} X_i) = 0, \tag{4.1}$$

$$\sum_{i=1}^{n} X_i (Y_i - \hat{\alpha} - \hat{\beta} X_i) = 0, \tag{4.2}$$

を満たす。

さらに，

$$\sum_{i=1}^{n} Y_i = n\hat{\alpha} + \hat{\beta} \sum_{i=1}^{n} X_i \tag{4.3}$$

$$\sum_{i=1}^{n} X_i Y_i = \hat{\alpha} \sum_{i=1}^{n} X_i + \hat{\beta} \sum_{i=1}^{n} X_i^2 \tag{4.4}$$

(4.3) 式の辺々を n で割って，

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} Y_i = \hat{\alpha} + \hat{\beta} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i$$

すなわち，

$$\overline{Y} = \hat{\alpha} + \hat{\beta} \overline{X} \tag{4.5}$$

を得る。ただし，

$$\overline{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} X_i, \qquad \overline{Y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} Y_i,$$

とする。

さらに，$\sum_{i=1}^{n} X_i = n\overline{X}$ と (4.5) 式を利用して，$\hat{\alpha}$ を消去すると，

$$\sum_{i=1}^{n} X_i Y_i = (\overline{Y} - \hat{\beta}\overline{X})n\overline{X} + \hat{\beta}\sum_{i=1}^{n} X_i^2$$

$\hat{\beta}$ で整理して，

$$\hat{\beta} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i Y_i - n\overline{XY}}{\sum_{i=1}^{n} X_i^2 - n\overline{X}^2} = \frac{\sum_{i=1}^{n}(X_i - \overline{X})(Y_i - \overline{Y})}{\sum_{i=1}^{n}(X_i - \overline{X})^2} = \frac{S_{XY}}{S_X^2} \tag{4.6}$$

が得られ，$\hat{\alpha}$ は (4.5) 式から，

$$\hat{\alpha} = \overline{Y} - \hat{\beta}\overline{X} \tag{4.7}$$

となる。ただし，

$$S_{XY} = \frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}(X_i - \overline{X})(Y_i - \overline{Y}), \qquad S_X^2 = \frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}(X_i - \overline{X})^2$$

とする。

または，行列を用いて解くこともできる。行列表示によって，

$$\begin{pmatrix} \sum_{i=1}^{n} Y_i \\ \sum_{i=1}^{n} X_i Y_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} n & \sum_{i=1}^{n} X_i \\ \sum_{i=1}^{n} X_i & \sum_{i=1}^{n} X_i^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \hat{\alpha} \\ \hat{\beta} \end{pmatrix},$$

$\hat{\alpha}$，$\hat{\beta}$ について，まとめて，

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} \hat{\alpha} \\ \hat{\beta} \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} n & \sum_{i=1}^{n} X_i \\ \sum_{i=1}^{n} X_i & \sum_{i=1}^{n} X_i^2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^{n} Y_i \\ \sum_{i=1}^{n} X_i Y_i \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{n\sum_{i=1}^{n} X_i^2 - (\sum_{i=1}^{n} X_i)^2} \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^{n} X_i^2 & -\sum_{i=1}^{n} X_i \\ -\sum_{i=1}^{n} X_i & n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^{n} Y_i \\ \sum_{i=1}^{n} X_i Y_i \end{pmatrix} \end{aligned}$$

さらに，$\hat{\beta}$ について解くと，

$$\begin{aligned} \hat{\beta} &= \frac{n\sum_{i=1}^{n} X_i Y_i - (\sum_{i=1}^{n} X_i)(\sum_{i=1}^{n} Y_i)}{n\sum_{i=1}^{n} X_i^2 - (\sum_{i=1}^{n} X_i)^2} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i Y_i - n\overline{X}\,\overline{Y}}{\sum_{i=1}^{n} X_i^2 - n\overline{X}^2} \\ &= \frac{\sum_{i=1}^{n}(X_i - \overline{X})(y_i - \overline{Y})}{\sum_{i=1}^{n}(X_i - \overline{X})^2} \end{aligned}$$

$\hat{\alpha}$ については，

$$\begin{aligned}\hat{\alpha} &= \frac{(\sum_{i=1}^n X_i^2)(\sum_{i=1}^n Y_i) - (\sum_{i=1}^n X_i)(\sum_{i=1}^n X_i Y_i)}{n\sum_{i=1}^n X_i^2 - (\sum_{i=1}^n X_i)^2} = \frac{\overline{Y}\sum_{i=1}^n X_i^2 - \overline{X}\sum_{i=1}^n X_i Y_i}{\sum_{i=1}^n X_i^2 - n\overline{X}^2} \\ &= \frac{\overline{Y}(\sum_{i=1}^n X_i^2 - n\overline{X}^2) - \overline{X}(\sum_{i=1}^n X_i Y_i - n\overline{Y}\,\overline{X})}{\sum_{i=1}^n X_i^2 - n\overline{X}^2} = \overline{Y} - \frac{\sum_{i=1}^n X_i Y_i - n\overline{Y}\,\overline{X}}{\sum_{i=1}^n X_i^2 - n\overline{X}^2}\overline{X} \\ &= \overline{Y} - \hat{\beta}\overline{X}\end{aligned}$$

となる。

回帰直線は，

$$\hat{Y}_i = \hat{\alpha} + \hat{\beta}X_i,$$

として与えられる。$\hat{Y}_i$ は，X_i を与えたときの Y_i の予測値と解釈される。

数値例： 以下の数値例を使って，回帰式 $Y_i = \alpha + \beta X_i$ の α，β の推定値 $\hat{\alpha}$，$\hat{\beta}$ を求める。

i	X_i	Y_i
1	5	4
2	1	1
3	3	1
4	2	3
5	4	4

$\hat{\alpha}$，$\hat{\beta}$ を求めるための公式は，

$$\hat{\beta} = \frac{\sum_{i=1}^n X_i Y_i - n\overline{X}\,\overline{Y}}{\sum_{i=1}^n X_i^2 - n\overline{X}^2}, \qquad \hat{\alpha} = \overline{Y} - \hat{\beta}\overline{X},$$

なので，必要なものは $\overline{X}$，$\overline{Y}$，$\displaystyle\sum_{i=1}^n X_i^2$，$\displaystyle\sum_{i=1}^n X_i Y_i$ である。

i	X_i	Y_i	X_i^2	X_iY_i
1	5	4	25	20
2	1	1	1	1
3	3	1	9	3
4	2	3	4	6
5	4	4	16	16
合計	$\sum X_i$	$\sum Y_i$	$\sum X_i^2$	$\sum X_iY_i$
	15	13	55	46
平均	$\overline{X}$	$\overline{Y}$		
	3	2.6		

表中では，$\sum_{i=1}^{n}$ を $\sum$ と省略して表記している。

よって，

$$\hat{\beta} = \frac{46 - 5 \times 3 \times 2.6}{55 - 5 \times 3^2} = \frac{7}{10} = 0.7, \qquad \hat{\alpha} = 2.6 - 0.7 \times 3 = 0.5,$$

となる。

注意事項：

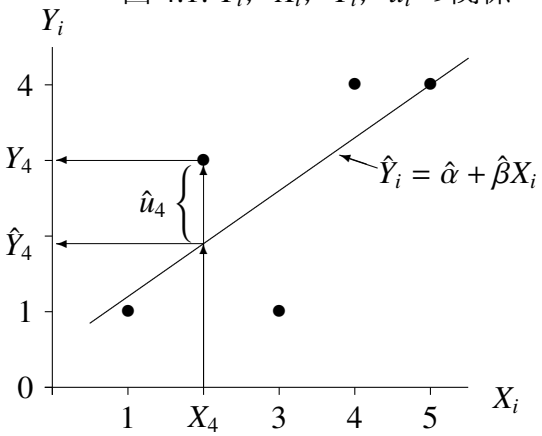
1. α, β は真の値で未知である。
2. $\hat{\alpha}, \hat{\beta}$ は α, β の推定値でデータから計算される。

回帰直線は，$\hat{Y}_i = \hat{\alpha} + \hat{\beta}X_i$ であり，上の数値例では，

$$\hat{Y}_i = 0.5 + 0.7X_i,$$

となる。$\hat{Y}_1, \hat{Y}_2, \cdots, \hat{Y}_5$ として，次の表のように計算される。Y_i，X_i，$\hat{Y}_i$，$\hat{u}_i$ の関係が図 4.1 に描かれている。

図 4.1: Y_i, X_i, $\hat{Y}_i$, $\hat{u}_i$ の関係



i	X_i	Y_i	X_i^2	X_iY_i	$\hat{Y}_i$
1	5	4	25	20	4.0
2	1	1	1	1	1.2
3	3	1	9	3	2.6
4	2	3	4	6	1.9
5	4	4	16	16	3.3
合計	$\sum X_i$	$\sum Y_i$	$\sum X_i^2$	$\sum X_iY_i$	$\sum \hat{Y}_i$
	15	13	55	46	13
平均	$\overline{X}$	$\overline{Y}$			
	3	2.6			

$\hat{Y}_i$ を実績値 Y_i の予測値または理論値と呼ぶ。

$$\hat{u}_i = Y_i - \hat{Y}_i,$$

$\hat{u}_i$ を残差と呼ぶ。$Y_i, \hat{Y}_i, \hat{u}_i$ の関係，$\hat{Y}_i, X_i, \hat{\alpha}, \hat{\beta}$ の関係は，

$$Y_i = \hat{Y}_i + \hat{u}_i = \hat{\alpha} + \hat{\beta}X_i + \hat{u}_i,$$

の式でまとめられる。

4.2.3　残差 $\hat{u}_i$ の性質について

$\hat{u}_i = Y_i - \hat{\alpha} - \hat{\beta}X_i$ に注意すると，(4.1) 式，(4.2) 式から，

$$\sum_{i=1}^{n} \hat{u}_i = 0, \qquad \sum_{i=1}^{n} X_i \hat{u}_i = 0,$$

を得る。また，$\hat{Y}_i = \hat{\alpha} + \hat{\beta}X_i$ から，

$$\sum_{i=1}^{n} \hat{Y}_i \hat{u}_i = 0,$$

が得られる。なぜなら，

$$\sum_{i=1}^{n} \hat{Y}_i \hat{u}_i = \sum_{i=1}^{n} (\hat{\alpha} + \hat{\beta}X_i)\hat{u}_i = \hat{\alpha} \sum_{i=1}^{n} \hat{u}_i + \hat{\beta} \sum_{i=1}^{n} X_i \hat{u}_i = 0$$

となるからである。

数値例で確認してみよう。

i	X_i	Y_i	X_i^2	X_iY_i	$\hat{Y}_i$	$\hat{u}_i$	$X_i\hat{u}_i$	$\hat{Y}_i\hat{u}_i$
1	5	4	25	20	4.0	0.0	0.0	0.00
2	1	1	1	1	1.2	−0.2	−0.2	−0.24
3	3	1	9	3	2.6	−1.6	−4.8	−4.16
4	2	3	4	6	1.9	1.1	2.2	2.09
5	4	4	16	16	3.3	0.7	2.8	2.31
合計	$\sum X_i$	$\sum Y_i$	$\sum X_i^2$	$\sum X_iY_i$	$\sum \hat{Y}_i$	$\sum \hat{u}_i$	$\sum X_i\hat{u}_i$	$\sum \hat{Y}_i\hat{u}_i$
	15	13	55	46	13	0.0	0.0	0.0
平均	$\overline{X}$	$\overline{Y}$						
	3	2.6						

4.2.4　決定係数 R^2 について

Y_i, $\hat{Y}_i$, $\hat{u}_i$ の関係は，

$$Y_i = \hat{Y}_i + \hat{u}_i,$$

であった。$\overline{Y}$ を両辺から引くと，

$$(Y_i - \overline{Y}) = (\hat{Y}_i - \overline{Y}) + \hat{u}_i,$$

が得られる。さらに，両辺を二乗して，総和すると，

$$\begin{aligned}\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2 &= \sum_{i=1}^{n}((\hat{Y}_i - \overline{Y}) + \hat{u}_i)^2 = \sum_{i=1}^{n}(\hat{Y}_i - \overline{Y})^2 + 2\sum_{i=1}^{n}(\hat{Y}_i - \overline{Y})\hat{u}_i + \sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2 \\ &= \sum_{i=1}^{n}(\hat{Y}_i - \overline{Y})^2 + \sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2\end{aligned}$$

となる。二つ目の等式の右辺第二項では，$\sum_{i=1}^{n}\hat{Y}_i\hat{u}_i = \overline{Y}\sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i = 0$ が使われている。まとめると，

$$\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2 = \sum_{i=1}^{n}(\hat{Y}_i - \overline{Y})^2 + \sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2$$

を得る。さらに，両辺を左辺で割ると，

$$1 = \frac{\sum_{i=1}^{n}(\hat{Y}_i - \overline{Y})^2}{\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2} + \frac{\sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2}{\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2},$$

が得られる。それぞれの項は，

1. $\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2 \longrightarrow Y_i$ の全変動
2. $\sum_{i=1}^{n}(\hat{Y}_i - \overline{Y})^2 \longrightarrow \hat{Y}_i$ (回帰直線) で説明される部分
3. $\sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2 \longrightarrow \hat{Y}_i$ (回帰直線) で説明されない部分

となる。

回帰式の当てはまりの良さを示す指標として，決定係数 R^2 が，

$$R^2 = \frac{\sum_{i=1}^{n}(\hat{Y}_i - \overline{Y})^2}{\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2}, \tag{4.8}$$

のように定義される。R^2 は Y_i のうち $\hat{Y}_i$（または，X_i）で説明できる比率を意味する。または，

$$R^2 = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} \hat{u}_i^2}{\sum_{i=1}^{n} (Y_i - \overline{Y})^2}, \tag{4.9}$$

として書き換えることもできる。

R^2 の取り得る範囲： さらに，R^2 の取り得る範囲を求める。(4.8) 式の右辺の分子と分母は共に正なので，$R^2 \geq 0$ となる。(4.9) 式の右辺では 1 から第二項の正の値（分子分母共に正）を差し引いているので，$R^2 \leq 1$ となることが分かる。すなわち，R^2 の取り得る範囲は，

$$0 \leq R^2 \leq 1,$$

となる。

$R^2 = 1$ となる場合はすべての i について $\hat{u}_i = 0$ となり，観測されたデータ (X_i, Y_i) は一直線上に並んでいる状態となる。

$R^2 = 0$ となる場合は二通りが考えられる。一つは，Y_i が X_i に影響されないときで，$\hat{\beta} = 0$ の状態，すなわち，データが横軸に平行に一直線上に並んでいる状態となる。もう一つは，データが円状に散布していて，どこにも直線が引けない状態である（ちなみに，データが楕円上に散布している場合は，直線が引ける状態である）。

実際のデータを用いた場合は $R^2 = 0$ や $R^2 = 1$ という状況はあり得ない。R^2 が 1 に近づけば回帰式の当てはまりは良い，R^2 が 0 に近づけば回帰式の当てはまりは悪いと言える。しかし,「どの値よりも大きくなるべき」といった基準はない。慣習的には，メドとして 0.9 以上が当てはまりが良いと判断する。

データと R^2 との関係は，後述の 4.2.5 節で，数値例を挙げながら解説する。

R^2 の別の解釈： R^2 のもう一つの解釈をするために，R^2 の右辺の分子を，

$$\begin{aligned}\sum_{i=1}^{n} (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2 &= \sum_{i=1}^{n} (\hat{Y}_i - \overline{Y})(Y_i - \overline{Y} - \hat{u}_i) = \sum_{i=1}^{n} (\hat{Y}_i - \overline{Y})(Y_i - \overline{Y}) - \sum_{i=1}^{n} (\hat{Y}_i - \overline{Y})\hat{u}_i \\ &= \sum_{i=1}^{n} (\hat{Y}_i - \overline{Y})(Y_i - \overline{Y}),\end{aligned}$$

と書き換える。最初の等式では，括弧二乗の一つに $\hat{Y}_i = Y_i - \hat{u}_i$ が用いられている。R^2 は，

$$R^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2}{\sum_{i=1}^n (Y_i - \overline{Y})^2} = \frac{\left(\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2\right)^2}{\left(\sum_{i=1}^n (Y_i - \overline{Y})^2\right)\left(\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2\right)}$$
$$= \left(\frac{\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})(Y_i - \overline{Y})}{\sqrt{\sum_{i=1}^n (Y_i - \overline{Y})^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2}} \right)^2,$$

と書き換えられる。この式では，R^2 が Y_i と $\hat{Y}_i$ の相関係数の二乗と解釈されることを意味する。なお，二つ目の等号の右式では，分子と分母に $\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2$ を掛けていることに注意せよ。

特に，単回帰の場合，$\hat{Y}_i = \hat{\alpha} + \hat{\beta} X_i$ と $\overline{Y} = \hat{\alpha} + \hat{\beta}\overline{X}$ を用いて，

$$\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2 = \hat{\beta}^2 \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X}) = \hat{\beta} \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})(Y_i - \overline{Y}),$$

を利用すると，

$$R^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (\hat{Y}_i - \overline{Y})^2}{\sum_{i=1}^n (Y_i - \overline{Y})^2} = \frac{\hat{\beta}^2 \sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})^2}{\sum_{i=1}^n (Y_i - \overline{Y})^2} = \left(\frac{\sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})(Y_i - \overline{Y})}{\sqrt{\sum_{i=1}^n (Y_i - \overline{Y})^2} \sqrt{\sum_{i=1}^n (X_i - \overline{X})^2}} \right)^2$$
$$= \frac{S_{XY}^2}{S_X^2 S_Y^2},$$

としても書き換えられる。すなわち，単回帰の場合，決定係数は説明変数 X_i と被説明変数 Y_i との相関係数の二乗となる。

数値例： 決定係数の計算には以下の公式を用いる。

$$R^2 = 1 - \frac{\sum_{i=1}^n \hat{u}_i^2}{\sum_{i=1}^n Y_i^2 - n\overline{Y}^2}$$

計算に必要なものは，$\sum_{i=1}^n \hat{u}_i^2$，$\overline{Y}$，$\displaystyle\sum_{i=1}^n Y_i^2$ である。

i	X_i	Y_i	X_i^2	X_iY_i	$\hat{Y}_i$	$\hat{u}_i$	$X_i\hat{u}_i$	$\hat{Y}_i\hat{u}_i$	$\hat{u}_i^2$	Y_i^2
1	5	4	25	20	4.0	0.0	0.0	0.00	0.00	16
2	1	1	1	1	1.2	−0.2	−0.2	−0.24	0.04	1
3	3	1	9	3	2.6	−1.6	−4.8	−4.16	2.56	1
4	2	3	4	6	1.9	1.1	2.2	2.09	1.21	9
5	4	4	16	16	3.3	0.7	2.8	2.31	0.49	16
合計	$\sum X_i$	$\sum Y_i$	$\sum X_i^2$	$\sum X_iY_i$	$\sum \hat{Y}_i$	$\sum \hat{u}_i$	$\sum X_i\hat{u}_i$	$\sum \hat{Y}_i\hat{u}_i$	$\sum \hat{u}_i^2$	$\sum Y_i^2$
	15	13	55	46	13	0.0	0.0	0.0	4.3	43
平均	$\overline{X}$	$\overline{Y}$								
	3	2.6								

$\overline{Y} = 2.6$, $\displaystyle\sum_{i=1}^{n} \hat{u}_i^2 = 4.3$, $\displaystyle\sum_{i=1}^{n} Y_i^2 = 43$ なので,

$$R^2 = 1 - \frac{4.3}{43 - 5 \times 2.6^2} = \frac{4.9}{9.2} = 0.5326$$

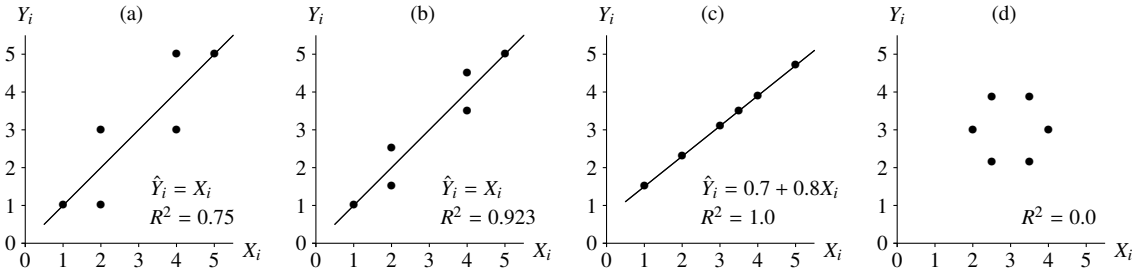
4.2.5　決定係数の比較

次の数値例を用いて，決定係数の比較を行おう。X と Y のプロットしたものが図 4.2(a)~(d) である。

	(a)		(b)		(c)		(d)	
i	X_i	Y_i	X_i	Y_i	X_i	Y_i	X_i	Y_i
1	1	1	1	1	1	1.5	1	3
2	2	1	2	1.5	2	2.3	2.5	2.134
3	2	3	2	2.5	3	3.1	2.5	3.866
4	4	3	4	3.5	3.5	3.5	3.5	2.134
5	4	5	4	4.5	4	3.9	3.5	3.866
6	5	5	5	5	5	4.7	4	3

(a) と (b) のどちらの場合も，切片・傾きの値は $\hat{\alpha} = 0$, $\hat{\beta} = 1$ として計算されるが，決定係数について，(a) は 0.75，(b) は 0.923 となる（読者はチェック

図 4.2: 決定係数の比較



すること）。データのプロットと回帰直線は図 4.2 の (a) と (b) に描かれている。X_i はどちらも同じ数値とした。横軸 X が 2，4 のケースについて，(b) が (a) より直線に近くなるように，Y の値を変えてみた。(b) のデータの方が (a) より直線に近いために，決定係数が 0.923 と 1 に近い値となっているのが分かる。

(c) はデータが一直線上に並んでいる場合で，決定係数が 1 となる。決定係数がゼロとなるのは (d) の場合で，X と Y との関係を表す直線が描けない場合である。(d) の数値例では，X と Y との関係が円としているが，満遍なく散布している状態と考えてもらえれば良い。

4.2.6 まとめ

$\hat{\alpha}$，$\hat{\beta}$ を求めるための公式は

$$\hat{\beta} = \frac{\sum_{i=1}^{n} X_i Y_i - n\overline{X}\,\overline{Y}}{\sum_{i=1}^{n} X_i^2 - n\overline{X}^2}$$
$$\hat{\alpha} = \overline{Y} - \hat{\beta}\overline{X}$$

なので，必要なものは $\overline{X}$，$\overline{Y}$，$\displaystyle\sum_{i=1}^{n} X_i^2$，$\displaystyle\sum_{i=1}^{n} X_i Y_i$ である。

決定係数の計算には以下の公式を用いる。

$$R^2 = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} \hat{u}_i^2}{\sum_{i=1}^{n} Y_i^2 - n\overline{Y}^2}$$

ただし，$\hat{u}_i = Y_i - \hat{\alpha} - \hat{\beta}X_i$ である。計算に必要なものは，$\sum_{i=1}^{n} \hat{u}_i^2$，$\overline{Y}$，$\sum_{i=1}^{n} Y_i^2$ である。

4.3 最小二乗法について：重回帰モデル

k 変数の多重回帰モデルを考える。

$$Y_i = \beta_1 X_{1i} + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki}$$

X_{ji} は j 番目の説明変数の第 i 番目の観測値を表す。$\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_k$ は推定されるべきパラメータである。すべての i について，$X_{1i} = 1$ とすれば，β_1 は定数項として表される。n 組のデータ $(Y_i, X_{1i}, X_{2i}, \cdots, X_{ki})$, $i = 1, 2, \cdots, n$ を用いて，$\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_k$ を求める。

ある基準の下で，$\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_k$ の解を $\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k$ としよう。データ $\{(X_i, Y_i), i = 1, 2, \cdots, n\}$ と直線との関係は，

$$Y_i = \hat{\beta}_1 X_{1i} + \hat{\beta}_2 X_{2i} + \cdots + \hat{\beta}_k X_{ki} + \hat{u}_i = \hat{Y}_i + \hat{u}_i,$$

となる。すなわち，すべての i について，実際のデータ Y_i と直線上の値 $\hat{Y}_i = \hat{\beta}_1 X_{1i} + \hat{\beta}_2 X_{2i} + \cdots + \hat{\beta}_k X_{ki}$ が一致することはあり得ないので，残差 $\hat{u}_i$ の二乗和を考える。

次のような関数 $S(\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k)$ を定義する。

$$S(\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k) = \sum_{i=1}^{n} u_i^2 = \sum_{i=1}^{n} (Y_i - \hat{\beta}_1 X_{1i} - \hat{\beta}_2 X_{2i} - \cdots - \hat{\beta}_k X_{ki})^2$$

このとき，

$$\min_{\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k} S(\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k)$$

となるような $\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k$ を求める。$\Longrightarrow$ 最小自乗法

最小化のためには，

$$\frac{\partial S(\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k)}{\partial \hat{\beta}_1} = 0, \quad \frac{\partial S(\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k)}{\partial \hat{\beta}_2} = 0, \quad \cdots, \quad \frac{\partial S(\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k)}{\partial \hat{\beta}_k} = 0$$

を満たす $\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k$ となる。

すなわち，$\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k$ は，

$$\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \hat{\beta}_1 X_{1i} - \hat{\beta}_2 X_{2i} - \cdots - \hat{\beta}_k X_{ki})X_{1i} = 0,$$
$$\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \hat{\beta}_1 X_{1i} - \hat{\beta}_2 X_{2i} - \cdots - \hat{\beta}_k X_{ki})X_{2i} = 0,$$
$$\vdots$$
$$\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \hat{\beta}_1 X_{1i} - \hat{\beta}_2 X_{2i} - \cdots - \hat{\beta}_k X_{ki})X_{ki} = 0,$$

を満たす。

さらに，

$$\sum_{i=1}^{n} X_{1i}Y_i = \hat{\beta}_1 \sum_{i=1}^{n} X_{1i}^2 + \hat{\beta}_2 \sum_{i=1}^{n} X_{1i}X_{2i} + \cdots + \hat{\beta}_k \sum_{i=1}^{n} X_{1i}X_{ki},$$
$$\sum_{i=1}^{n} X_{2i}Y_i = \hat{\beta}_1 \sum_{i=1}^{n} X_{1i}X_{2i} + \hat{\beta}_2 \sum_{i=1}^{n} X_{2i}^2 + \cdots + \hat{\beta}_k \sum_{i=1}^{n} X_{2i}X_{ki},$$
$$\vdots$$
$$\sum_{i=1}^{n} X_{ki}Y_i = \hat{\beta}_1 \sum_{i=1}^{n} X_{1i}X_{ki} + \hat{\beta}_2 \sum_{i=1}^{n} X_{2i}X_{ki} + \cdots + \hat{\beta}_k \sum_{i=1}^{n} X_{ki}^2,$$

行列表示によって，

$$\begin{pmatrix} \sum X_{1i}Y_i \\ \sum X_{2i}Y_i \\ \vdots \\ \sum X_{ki}Y_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum X_{1i}^2 & \sum X_{1i}X_{2i} & \cdots & \sum X_{1i}X_{ki} \\ \sum X_{1i}X_{2i} & \sum X_{2i}^2 & \cdots & \sum X_{2i}X_{ki} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum X_{1i}X_{ki} & \sum X_{2i}X_{ki} & \cdots & \sum X_{ki}^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \hat{\beta}_1 \\ \hat{\beta}_2 \\ \vdots \\ \hat{\beta}_k \end{pmatrix}$$

が得られ，$\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k$ についてまとめると，

$$\begin{pmatrix} \hat{\beta}_1 \\ \hat{\beta}_2 \\ \vdots \\ \hat{\beta}_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sum X_{1i}^2 & \sum X_{1i}X_{2i} & \cdots & \sum X_{1i}X_{ki} \\ \sum X_{1i}X_{2i} & \sum X_{2i}^2 & \cdots & \sum X_{2i}X_{ki} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum X_{1i}X_{ki} & \sum X_{2i}X_{ki} & \cdots & \sum X_{ki}^2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \sum X_{1i}Y_i \\ \sum X_{2i}Y_i \\ \vdots \\ \sum X_{ki}Y_i \end{pmatrix}$$

を解くことになる。$\Longrightarrow$ コンピュータによって計算

4.3.1　重回帰モデルにおける回帰係数の意味

結論： 他の変数の影響を取り除いての被説明変数への影響を表す。

$k = 2$ の単純なモデル：

$$Y_i = \beta_1 X_{1i} + \beta_2 X_{2i} + u_i, \qquad i = 1, 2, \cdots, n$$

β_1, β_2 の最小二乗推定量は，

$$\min_{\beta_1,\, \beta_2} \sum_{i=1}^{n} (Y_i - \beta_1 X_{1i} - \beta_2 X_{2i})^2$$

を解いて，$\hat{\beta}_1$，$\hat{\beta}_2$ が次のように得られる。

$$\begin{aligned}
\begin{pmatrix} \hat{\beta}_1 \\ \hat{\beta}_2 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \sum X_{1i}^2 & \sum X_{1i}X_{2i} \\ \sum X_{1i}X_{2i} & \sum X_{2i}^2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \sum X_{1i}Y_i \\ \sum X_{2i}Y_i \end{pmatrix} \\
&= \frac{1}{(\sum X_{1i}^2)(\sum X_{2i}^2) - (\sum X_{1i}X_{2i})^2} \begin{pmatrix} \sum X_{2i}^2 & -\sum X_{1i}X_{2i} \\ -\sum X_{1i}X_{2i} & \sum X_{1i}^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sum X_{1i}Y \\ \sum X_{2i}Y \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} \dfrac{(\sum X_{2i}^2)(\sum X_{1i}Y_i) - (\sum X_{1i}X_{2i})(\sum X_{2i}Y_i)}{(\sum X_{1i}^2)(\sum X_{2i}^2) - (\sum X_{1i}X_{2i})^2} \\ \dfrac{-(\sum X_{1i}X_{2i})(\sum X_{1i}Y_i) + (\sum X_{1i}^2)(\sum X_{2i}Y_i)}{(\sum X_{1i}^2)(\sum X_{2i}^2) - (\sum X_{1i}X_{2i})^2} \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

$\sum_{i=1}^{n} X_{ji}X_{li}$，$\sum_{i=1}^{n} X_{ji}Y_i$ をそれぞれ $\sum X_{ji}X_{li}$，$\sum X_{ji}Y_i$ と表記する。
ただし，$j = 1, 2$，$l = 1, 2$ とする。

一方，次の 2 つの回帰式を考える。

$$\begin{aligned}
Y_i &= \alpha_1 X_{2i} + v_i \\
X_{1i} &= \alpha_2 X_{2i} + w_i
\end{aligned}$$

α_1，α_2 のそれぞれの最小二乗推定量を求めると，

$$\hat{\alpha}_1 = \frac{\sum X_{2i}Y_i}{\sum X_{2i}^2}, \qquad \hat{\alpha}_2 = \frac{\sum X_{2i}X_{1i}}{\sum X_{2i}^2}$$

となる。

$\hat{\alpha}_1$，$\hat{\alpha}_2$ を用いて，残差 $\hat{v}_i$，$\hat{w}_i$ を下記のようにそれぞれ求める。

$$\hat{v}_i = Y_i - \hat{\alpha}_1 X_{2i}, \qquad \hat{w}_i = X_{1i} - \hat{\alpha}_2 X_{2i}$$

$\hat{v}_i$，$\hat{w}_i$ は Y_i，X_{1i} から X_{2i} の影響を取り除いたものと解釈できる。

更に，次の回帰式を考える。

$$\hat{v}_i = \gamma \hat{w}_i + \epsilon_i$$

γ の最小二乗推定量 $\hat{\gamma}$ は $\hat{\beta}_1$ に一致することを示す。

$$\begin{aligned}
\hat{\gamma} &= \frac{\sum \hat{w}_i \hat{v}_i}{\sum \hat{w}_i^2} = \frac{\sum (X_{1i} - \hat{\alpha}_2 X_{2i})(Y_i - \hat{\alpha}_1 X_{2i})}{\sum (X_{1i} - \hat{\alpha}_2 X_{2i})^2} \\
&= \frac{\sum X_{1i} Y_i - \hat{\alpha}_1 \sum X_{1i} X_{2i} - \hat{\alpha}_2 \sum X_{2i} Y_i + \hat{\alpha}_1 \hat{\alpha}_2 \sum X_{2i}^2}{\sum X_{1i}^2 - 2\hat{\alpha}_2 \sum X_{1i} X_{2i} + \hat{\alpha}_2^2 \sum X_{2i}^2} \\
&= \frac{\sum X_{1i} Y_i - \dfrac{(\sum X_{2i} Y_i)(\sum X_{1i} X_{2i})}{\sum X_{2i}^2}}{\sum X_{1i}^2 - \dfrac{(\sum X_{1i} X_{2i})^2}{\sum X_{2i}^2}} \\
&= \frac{(\sum X_{2i}^2)(\sum X_{1i} Y_i) - (\sum X_{1i} X_{2i})(\sum X_{2i} Y_i)}{(\sum X_{1i}^2)(\sum X_{2i}^2) - (\sum X_{1i} X_{2i})^2} = \hat{\beta}_1,
\end{aligned}$$

「Y_i から X_{2i} の影響を取り除いた変数」を被説明変数，「X_{1i} から X_{2i} の影響を取り除いた変数」を説明変数とした回帰係数が β_1 に等しい。

一般化： 次の回帰モデルを考える。

$$Y_i = \beta_1 X_{1i} + \beta_2 X_{2i} + \cdots + \beta_k X_{ki}$$

j 番目の回帰係数 β_j の意味は，「Y_i から $X_{1i}, \cdots, X_{j-1,i}, X_{j+1,i}, \cdots, X_{ki}$ (すなわち，X_{ji} 以外の説明変数) の影響を取り除いた変数」を被説明変数，「X_{ji} から $X_{1i}, \cdots, X_{j-1,i}, X_{j+1,i}, \cdots, X_{ki}$ (すなわち，X_{ji} 以外の説明変数) の影響を取り除いた変数」を説明変数とした回帰係数となる。

4.3.2 決定係数 R^2 と自由度修正済み決定係数 $\overline{R}^2$ について

また，決定係数 R^2 についても同様に表される。

$$R^2 = \frac{\sum_{i=1}^{n}(\hat{Y}_i - \overline{Y})^2}{\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2}{\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2}$$

ただし，$\hat{Y}_i = \hat{\beta}_1 X_{1i} + \hat{\beta}_2 X_{2i} + \cdots + \hat{\beta}_k X_{ki}$，$Y_i = \hat{Y}_i + \hat{u}_i$ である。

R^2 は，説明変数を増やすことによって，必ず大きくなる。なぜなら，説明変数が増えることによって，$\sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2$ が必ず減少するからである。

R^2 を基準にすると，被説明変数にとって意味のない変数でも，説明変数が多いほど，よりよいモデルということになる。この点を改善するために，自由度修正済み決定係数 $\overline{R}^2$ を用いる。

$$\overline{R}^2 = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2/(n-k)}{\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2/(n-1)},$$

$\sum_{i=1}^{n}\hat{u}_i^2/(n-k)$ は u_i の分散 σ^2 の不偏推定量であり，$\sum_{i=1}^{n}(Y_i - \overline{Y})^2/(n-1)$ は Y_i の分散の不偏推定量である。分散や不偏推定量の意味は，統計学の知識を必要とし，後述する。

R^2 と $\overline{R}^2$ との関係は，

$$\overline{R}^2 = 1 - (1 - R^2)\frac{n-1}{n-k},$$

となる。さらに，

$$\frac{1 - \overline{R}^2}{1 - R^2} = \frac{n-1}{n-k} \geq 1,$$

という関係から，$\overline{R}^2 \leq R^2$ という結果を得る。($k = 1$ のときのみに，等号が成り立つ。)

数値例： 今までと同じ数値例で，$\overline{R}^2$ を計算する。

i	X_i	Y_i	X_i^2	X_iY_i	$\hat{Y}_i$	$\hat{u}_i$	$X_i\hat{u}_i$	$\hat{Y}_i\hat{u}_i$	$\hat{u}_i^2$	Y_i^2
1	5	4	25	20	4.0	0.0	0.0	0.00	0.00	16
2	1	1	1	1	1.2	−0.2	−0.2	−0.24	0.04	1
3	3	1	9	3	2.6	−1.6	−4.8	−4.16	2.56	1
4	2	3	4	6	1.9	1.1	2.2	2.09	1.21	9
5	4	4	16	16	3.3	0.7	2.8	2.31	0.49	16
合計	$\sum X_i$	$\sum Y_i$	$\sum X_i^2$	$\sum X_iY_i$	$\sum \hat{Y}_i$	$\sum \hat{u}_i$	$\sum X_i\hat{u}_i$	$\sum \hat{Y}_i\hat{u}_i$	$\sum \hat{u}_i^2$	$\sum Y_i^2$
	15	13	55	46	13	0.0	0.0	0.0	4.3	43
平均	$\overline{X}$	$\overline{Y}$								
	3	2.6								

$\overline{Y} = 2.6$, $\displaystyle\sum_{i=1}^{n} \hat{u}_i^2 = 4.3$, $\displaystyle\sum_{i=1}^{n} Y_i^2 = 43$ なので，

$$R^2 = 1 - \frac{\sum \hat{u}_i^2}{\sum Y_i^2 - n\overline{Y}^2} = 1 - \frac{4.3}{43 - 5 \times 2.6^2} = 1 - \frac{4.3}{9.2} = 0.5326$$

となり，$\overline{R}^2$ は，

$$\overline{R}^2 = 1 - \frac{\sum \hat{u}_i^2/(n-k)}{(\sum Y_i^2 - n\overline{Y}^2)/(n-1)} = 1 - \frac{4.3/(5-2)}{9.2/(5-1)} = 0.3768$$

となる。

自由度について： 分子について，残差 $\hat{u}_i$ を求めるためには，$\hat{\beta}_1, \hat{\beta}_2, \cdots, \hat{\beta}_k$ の k 個の推定値を得なければならない。データ数 n から推定値の数 k を差し引いたものを**自由度** (degree of freedom) と呼ぶ。

一方，分母については，X_{1i} が定数項だとして，Y_i が定数項を除く $X_{2i}, X_{3i}, \cdots, X_{ki}$ に依存しない場合を考える。この場合，$\beta_2 = \beta_3 = \cdots = \beta_k = 0$ とするので，$\hat{u}_i = Y_i - \hat{\beta}_1$ となる。$\hat{u}_i$ を得るためには $\hat{\beta}_1$ だけを求めればよい。最小二乗法の考え方に沿って求めれば，$\hat{\beta}_1 = \overline{Y}$ となる（読者は確認すること）。すなわち，自由度は「データ数 − 推定値の数 $= n - 1$」ということになる。

このように，決定係数の第二項目の分子・分母をそれぞれの自由度で割ることによって，自由度修正済み決定係数が得られる。

注意：　R^2 や $\overline{R}^2$ を比較する場合，被説明変数が同じであることが重要である。被説明変数が対数かまたはそのままの値であれば，決定係数・自由度修正済み決定係数の大小比較は意味をなさない。ただし，被説明変数が異なる場合であっても，被説明変数を上昇率とするかそのままの値を用いるかの比較では，決定係数・自由度修正済み決定係数の大小比較はできないが，誤差項 u_i の標準誤差での比較は可能である (標準誤差の小さいモデルを採用する)。$\Longrightarrow$ 関数型の選択